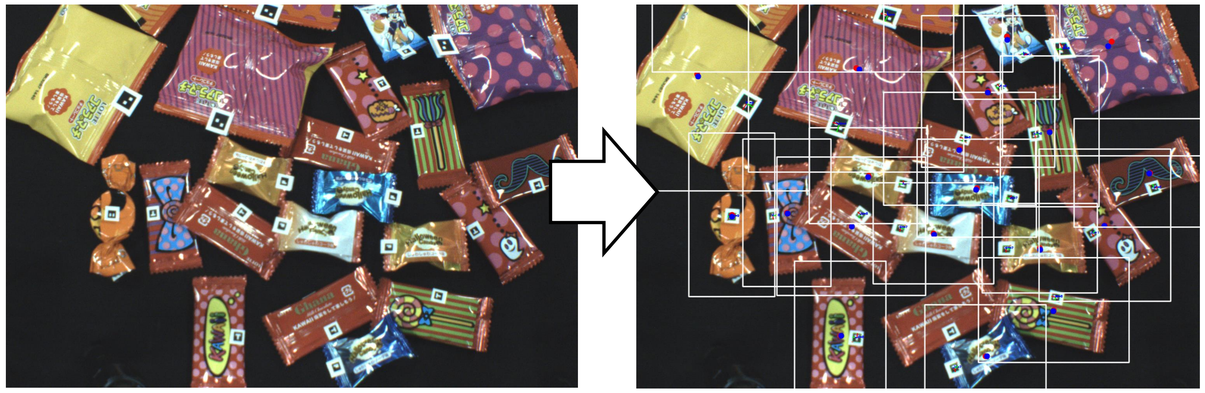
ロボットの認識能力向上に必要な効率的な学習データセットの収集

奈良先端科学技術大学院大学　ロボティクス研究室
清川　拓哉，高松　淳，小笠原　司

認識AIを作る難しさ：
学習データを手間なく早く集めること



集めるときだけARマーカ！

人間の労力をかけて集めていた
正解データを一瞬で収集可能

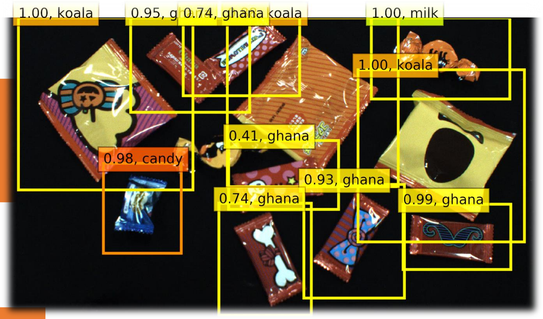


色んな見え方の商品画像も簡単に集められる

お菓子の認識 & ロボットピッキングデモ



① ４種類のお菓子を認識



② 認識したお菓子の種類を選択



③ ロボットアームでお菓子ピック



④ お菓子を包装袋まで運ぶ

【特許第6474179号】
【特願2018-066282】

論文

清川連絡先

© Robotics Laboratory, Nara Institute of Science and Technology